

 Contenido archivado el 2024-06-18



Digital Humans for Ergonomic design of products

Resultados

Información del proyecto

DHERGO

Identificador del acuerdo de subvención:
218525

Proyecto cerrado

Fecha de inicio
1 Septiembre 2008

Fecha de
finalización
30 Noviembre 2011

Financiado con arreglo a
Specific Programme "Cooperation": Transport
(including Aeronautics)

Coste total
€ 4 903 507,00

Aportación de la
UE
€ 3 572 227,00

Coordinado por
EUROPE RECHERCHE
TRANSPORT
 France

Este proyecto figura en...

REVISTA RESEARCH*EU



**Componentes, sistemas e
ingeniería**

REVISTA RESEARCH*EU



**Preparando la llegada de
las ciudades inteligentes**

CORDIS proporciona enlaces a los documentos públicos y las publicaciones de los proyectos de los programas marco HORIZONTE.

Los enlaces a los documentos y las publicaciones de los proyectos del Séptimo Programa Marco, así como los enlaces a algunos tipos de resultados específicos, como conjuntos de datos y «software», se obtienen dinámicamente de [OpenAIRE](#) .

Publicaciones

Publicaciones vía OpenAIRE (7)



[Model-based approach for human kinematics reconstruction from markerless and marker-based motion analysis systems](#) 

Autores: Sholukha, Victor; Bonnechere, Bruno; Salvia, P; Moiseev, Fedor; Rooze, Marcel; Van Sint Jan, Serge

Publicado en: Elsevier BVCrossref 2013

Identificador permanente: Digital Object

Identifier:10.1016/j.jbiomech.2013.07.037; PubMed ID:23972432; Microsoft Academic Graph Identifier:2139178841; Handle:20.500.14017/65cafd62-d780-

4136-8c5e-44f60674e607; Handle:2013/ULB-
DIPOT:oai:dipot.ulb.ac.be:2013/150438

[Perzentilierung maximaler Gelenkmomente des Menschen](#) 

Autores: Engstler, Florian

Publicado en: Technical University of Munich 2013

[Femur shape prediction by multiple regression based on quadric surface fitting](#) 

Autores: F. Euran; Victor Sholukha; Victor Sholukha; Patrick Salvia; S. Van Sint Jan; Tara Chapman; Marcel Rooze; Fedor Moiseev; Fedor Moiseev

Publicado en: Elsevier BVCrossref 2011

Identificador permanente: Digital Object

Identifer:10.1016/j.jbiomech.2010.10.039; PubMed ID:21122862; Microsoft Academic Graph Identifier:1980895225; Handle:2013/ULB-
DIPOT:oai:dipot.ulb.ac.be:2013/148214

[A hybrid dynamic motion prediction method for multibody digital human models based on a motion database and motion knowledge](#) 

Autores: Ilaria Pasciuto; Juan Tomas Celigueta; Sergio Ausejo; Aitor Cazón; Ángel Suescun

Publicado en: Springer Science and Business Media LLCrossref 2013

Identificador permanente: Digital Object Identifier:10.1007/s11044-013-9395-2; Microsoft Academic Graph Identifier:2081696734

[Maximal isometric force exertion predicted by the force feasible set formalism: application to handbraking](#) 

Autores: Rezzoug, Nasser; Wang, Xuguang; Hernandez, Vincent; Gorce, Philippe

Publicado en: Informa UK LimitedErgonomics, Taylor & Francis, 2019, 62 (12), pp.1551-1562. <10.1080/00140139.2019.1660418> 2019

Identificador permanente: Digital Object

Identifer:10.1080/00140139.2019.1660418; Digital Object

Identifer:10.6084/m9.figshare.9785249; Digital Object

Identifer:10.6084/m9.figshare.9785249.v1; PubMed ID:31496431; Microsoft Academic Graph Identifier:2973129445

[A hybrid dynamic motion prediction method for multibody digital human models based on a motion database and motion knowledge](#) 

Autores: Pasciuto, I. (Ilaria); Ausejo-Muñoz, S. (Sergio); Suescun-Cruces, A. (Ángel); Cazón-Martín, A.(Aitor); Celigüeta-Lizarza, J.T. (Juan Tomás)

Publicado en: Springerinstname:Universidad de Navarra 2014

Identificador permanente: Handle:10171/68441

[A comparison between optimization-based human motion prediction methods: data-based, knowledge-based and hybrid approaches](#) 

Autores: Ángel Suescun; Juan Tomas Celigueta; Aitor Cazón; Sergio Ausejo; Ilaria Pasciuto

Publicado en: Springer Science and Business Media LLC Crossref 2013

Identificador permanente: Digital Object Identifier:10.1007/s00158-013-0960-3; Microsoft Academic Graph Identifier:2124175182

Última actualización: 6 Septiembre 2024

Permalink: <https://cordis.europa.eu/project/id/218525/results/es>

European Union, 2025